٤. تصحيح خطأ الربط وحساب الانحرافات الدائرية المصححة:

إذا كان خطأ الربط في حدود المسموح به فإنه يوزع توزيع تراكمي على انحرافات الأضلاع لأن الخطأ في انحراف الضلع الأول يؤثر في انحراف الضلع الثاني، وعلي ذلك يكون الخطأ في انحراف الضلع الثاني مركب من خطأ انحراف الضلع الأول مضافاً إليه خطأ انحراف الضلع الثاني وهكذا..

والقيمة المسموح بها في المضلعات الموصلة تحسب من المعادلة الآتية:

$$\text{خطأ الربط المسموح} = ٢ \text{ و} \sqrt{٨ \text{ س}}$$

حيث و = دقة قراءة الدائرة الأفقية في الجهاز المستخدم في عملية الرصد.

س = عدد زوايا المضلع الكلية بما فيها زاويتا الربط.

ولإجراء التصحيح للانحرافات نطبق التالي:

$$\text{تصحيح انحراف الضلع الأول} = \frac{\text{خطأ الربط } (\Delta)}{\text{ن} + ١}$$

$$\text{تصحيح انحراف الضلع الثاني} = \frac{٢ \times \text{خطأ الربط } (\Delta)}{\text{ن} + ١}$$

وهكذا حتى نصل إلى انحراف ضلع الربط الأخير ويكون:

$$\text{تصحيح انحراف ضلع الربط الأخير} = \frac{(\text{ن} + ١) \times \text{خطأ الربط}}{\text{ن} + ١} : \text{خطأ الربط}$$

حيث ن : عدد أضلاع المضلع الموصل